# Cours 0: Interlude, Rappels d'analyse: dérivation-intégration

Clément Rau
Laboratoire de Mathématiques de Toulouse
Université Paul Sabatier-IUT GEA Ponsan

Module: R5.04 Traitement numérique des données



#### Introduction

#### **Motivations:**

• Se remettre rapidement à jour sur la notion de dérivée!!!

#### Introduction

#### **Motivations:**

• Se remettre rapidement à jour sur la notion de dérivée!!!

- Notion de dérivée
  - Construction de la fonction dérivée
  - Techniques de calcul de la dérivée
- 2 Intégration
  - Notion de primitive
  - Intégrales

Soit f une fonction de  $[a;b] \to \mathbb{R}$ , on cherche un procédé pour étudier le comportement (variation) de f

Soit f une fonction de  $[a;b] \to \mathbb{R}$ , on cherche un procédé pour étudier le comportement (variation) de f

 $\rightarrow$  On va fabriquer un outil, une nouvelle fonction, que l'on notera f', qui nous donnera des informations sur la fonction initiale f.

$$f \sim f'$$

Soit f une fonction de  $[a;b] \to \mathbb{R}$ , on cherche un procédé pour étudier le comportement (variation) de f

 $\rightarrow$  On va fabriquer un outil, une nouvelle fonction, que l'on notera f', qui nous donnera des informations sur la fonction initiale f.

$$f \sim f'$$

- (i) Comprendre l'interprétation, le "sens physique" de la fonction f'.
- (ii) Connaître la "technique" de fabrication de f', à partir de f.

Soit f une fonction de  $[a;b] \to \mathbb{R}$ , on cherche un procédé pour étudier le comportement (variation) de f

 $\rightarrow$  On va fabriquer un outil, une nouvelle fonction, que l'on notera f', qui nous donnera des informations sur la fonction initiale f.

$$f \sim f'$$

- (i) Comprendre l'interprétation, le "sens physique" de la fonction f'.
- (ii) Connaître la "technique" de fabrication de f', à partir de f.

 Une droite D non paralléle à l'axe des ordonnées à une équation de la forme

$$y = mx + p$$

$$m=\frac{y_B-y_A}{x_B-x_A}.$$

 Une droite D non paralléle à l'axe des ordonnées à une équation de la forme

$$y = mx + p$$

 m s'appelle le coefficient directeur ou pente. Si A et B sont deux de D, alors

$$m = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A}.$$

p s'appelle l'ordonnée à l'origine

 Une droite D non paralléle à l'axe des ordonnées à une équation de la forme

$$y = mx + p$$

 m s'appelle le coefficient directeur ou pente. Si A et B sont deux de D, alors

$$m = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A}.$$

p s'appelle l'ordonnée à l'origine
 Interprétation de ces deux nombres.

 Une droite D non paralléle à l'axe des ordonnées à une équation de la forme

$$y = mx + p$$

$$m = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A}.$$

- p s'appelle l'ordonnée à l'origine
   Interprétation de ces deux nombres.
- Droite paralléle à l'axe des ordonnées,

 Une droite D non paralléle à l'axe des ordonnées à une équation de la forme

$$y = mx + p$$

$$m = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A}.$$

- p s'appelle l'ordonnée à l'origine
   Interprétation de ces deux nombres.
- Droite paralléle à l'axe des ordonnées, équation x = c.

 Une droite D non paralléle à l'axe des ordonnées à une équation de la forme

$$y = mx + p$$

$$m = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A}.$$

- p s'appelle l'ordonnée à l'origine
   Interprétation de ces deux nombres.
- Droite paralléle à l'axe des ordonnées, équation x = c.
   Pente infinie.



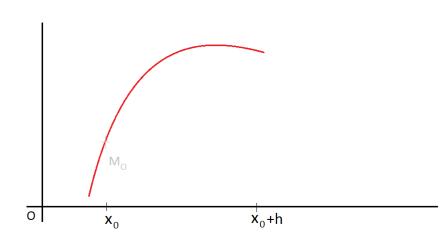
#### idée de base

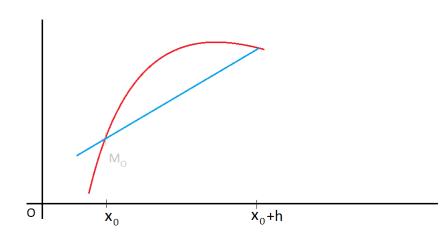
Soit  $f:[a;b] \to \mathbb{R}$ , et soit  $x_0 \in ]a;b[$ , on veut étudier f au voisinage de  $x_0$ .

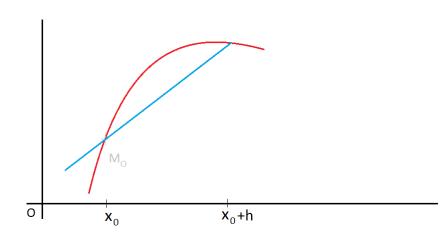
#### idée de base

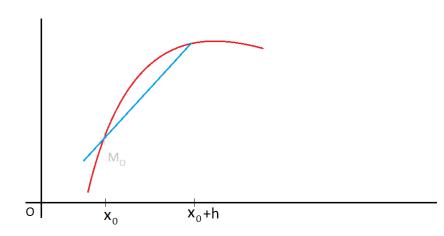
Soit  $f:[a;b] \to \mathbb{R}$ , et soit  $x_0 \in ]a;b[$ , on veut étudier f au voisinage de  $x_0$ .

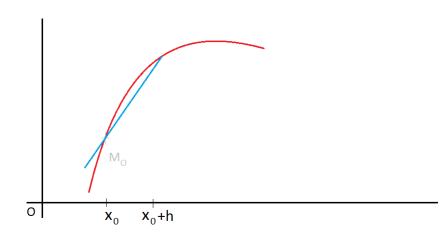
 $\rightarrow$  On va "approximer" f au voisinage de  $x_0$ , par des cordes.

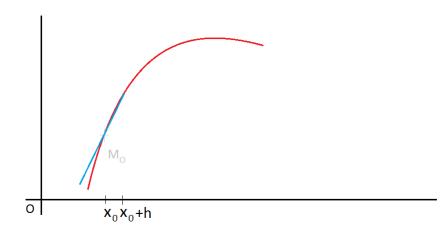


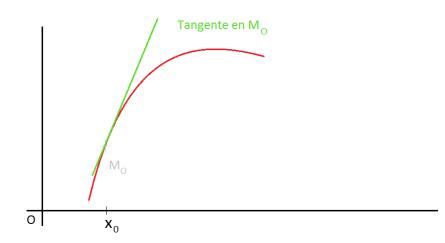












$$\mbox{Coeff directeur d'une corde} = \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h}$$
 (aussi appelé "taux de variation")

Coeff directeur d'une corde = 
$$\frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h}$$

(aussi appelé "taux de variation")

Parfois cette expression admet une limite quand *h* tend vers 0.

#### Définition:

On dit que f est dérivable en  $x_0$ , si

$$\lim_{h\to 0} \frac{f(x_0+h)-f(x_0)}{h}$$
 existe.

Dans ce cas, on note  $f'(x_0)$  la valeur de cette limite (nombre dérivée en  $x_0$ ).

Coeff directeur d'une corde = 
$$\frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h}$$

(aussi appelé "taux de variation")

Parfois cette expression admet une limite quand *h* tend vers 0.

#### Définition:

On dit que f est dérivable en  $x_0$ , si

$$\lim_{h\to 0}\frac{f(x_0+h)-f(x_0)}{h}$$
 existe.

Dans ce cas, on note  $f'(x_0)$  la valeur de cette limite (nombre dérivée en  $x_0$ ).

•  $f'(x_0)$  est donc le coeff directeur de la tangente en  $x_0$ .

Coeff directeur d'une corde = 
$$\frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h}$$

(aussi appelé "taux de variation")

Parfois cette expression admet une limite quand *h* tend vers 0.

#### Définition:

On dit que f est dérivable en  $x_0$ , si

$$\lim_{h\to 0}\frac{f(x_0+h)-f(x_0)}{h} \quad \text{existe.}$$

Dans ce cas, on note  $f'(x_0)$  la valeur de cette limite (nombre dérivée en  $x_0$ ).

- $f'(x_0)$  est donc le coeff directeur de la tangente en  $x_0$ .
- On comprend alors le lien entre le signe de  $f'(x_0)$  et la variation de f au voisinage de  $x_0$ .

#### Remarque

Il existe des fonctions pour lesquelles, la limite précédente n'existe pas. On dit qu'elles ne sont pas dérivables en  $x_0$ .

#### Remarque

Il existe des fonctions pour lesquelles, la limite précédente n'existe pas. On dit qu'elles ne sont pas dérivables en  $x_0$ . Exemples :

• 
$$f(x) = |x|$$
 en 0.

#### Remarque

Il existe des fonctions pour lesquelles, la limite précédente n'existe pas. On dit qu'elles ne sont pas dérivables en  $x_0$ . Exemples :

- f(x) = |x| en 0.
- $f(x) = \sqrt{x}$  en 0.

• Donne une indication sur la vitesse avec laquelle f(x) varie à coté de  $x_0$ .

- Donne une indication sur la vitesse avec laquelle f(x) varie à coté de  $x_0$ .
- Exemple : Soit une voiture repérée par un point  $A_t$  à l'instant t, qui se déplace sur l'axe (Ox).

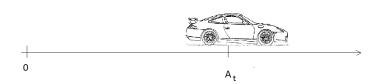
- Donne une indication sur la vitesse avec laquelle f(x) varie à coté de  $x_0$ .
- Exemple : Soit une voiture repérée par un point  $A_t$  à l'instant t, qui se déplace sur l'axe (Ox). Soit,

$$f(t) = OA_t$$
 (distance entre 0 et  $A_t$ ).

- Donne une indication sur la vitesse avec laquelle f(x) varie à coté de x<sub>0</sub>.
- Exemple : Soit une voiture repérée par un point  $A_t$  à l'instant t, qui se déplace sur l'axe (Ox). Soit,

$$f(t) = OA_t$$
 (distance entre 0 et  $A_t$ ).

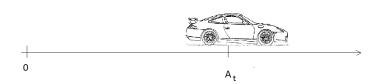
Que vaut f'?



- Donne une indication sur la vitesse avec laquelle f(x) varie à coté de x<sub>0</sub>.
- Exemple : Soit une voiture repérée par un point  $A_t$  à l'instant t, qui se déplace sur l'axe (Ox). Soit,

$$f(t) = OA_t$$
 (distance entre 0 et  $A_t$ ).

Que vaut f'?



- Donne une indication sur la vitesse avec laquelle f(x) varie à coté de x<sub>0</sub>.
- Exemple : Soit une voiture repérée par un point  $A_t$  à l'instant t, qui se déplace sur l'axe (Ox). Soit,

$$f(t) = OA_t$$
 (distance entre 0 et  $A_t$ ).

Que vaut f'?



### Dérivées des fonctions usuelles

f(x)	f'(x)	Domaine de dérivabilité
c (constante)	0	$\mathbb{R}$
X	1	$\mathbb{R}$
$\chi^2$	2x	$\mathbb{R}$
$x^n, n \in \mathbb{N}^*$	2x <i>nx</i> <sup>n-1</sup>	$\mathbb{R}$
$\sqrt{X}$	$\frac{1}{2\sqrt{x}}$	$\mathbb{R}_+^{\star}$
$\frac{1}{x}$	1 1	$\mathbb{R}^{\star}$
$\mathbf{x}^{\alpha}, \ \alpha \in \mathbb{R}$	$\frac{-\frac{1}{X^2}}{\alpha X^{\alpha-1}}$	$\mathbb{R}_+^{\star}$
$e^{x}$	e <sup>x</sup>	$\mathbb{R}$
ln( x )	$\frac{1}{x}$	$\mathbb{R}^{\star}$

Soient u et v deux fonctions dérivables sur un intervalle I, et  $\lambda \in \mathbb{R}$ . On a :

Soient u et v deux fonctions dérivables sur un intervalle I, et  $\lambda \in \mathbb{R}$ . On a :

$$(u+v)' = u' + v' \qquad (\lambda u)' = \lambda u'$$

$$(uv)' = u'v + uv' \qquad (\frac{u}{v})' = \frac{u'v - uv'}{v^2}$$

$$(\frac{1}{u})' = -\frac{u'}{u^2} \qquad (\sqrt{u})' = \frac{u'}{2\sqrt{u}}$$

$$(e^u)' = u'e^u \qquad \left(\ln(|u|)\right)' = \frac{u'}{u}$$

Soient u et v deux fonctions dérivables sur un intervalle I, et  $\lambda \in \mathbb{R}$ . On a :

$$(u+v)' = u' + v' \qquad (\lambda u)' = \lambda u'$$

$$(uv)' = u'v + uv' \qquad (\frac{u}{v})' = \frac{u'v - uv'}{v^2}$$

$$(\frac{1}{u})' = -\frac{u'}{u^2} \qquad (\sqrt{u})' = \frac{u'}{2\sqrt{u}}$$

$$(e^u)' = u'e^u \qquad \left(\ln(|u|)\right)' = \frac{u'}{u}$$

Plus généralement,  $(u \circ v)' = v' \times u'(v)$ 

Soient u et v deux fonctions dérivables sur un intervalle I, et  $\lambda \in \mathbb{R}$ . On a :

$$(u+v)' = u' + v' \qquad (\lambda u)' = \lambda u'$$

$$(uv)' = u'v + uv' \qquad (\frac{u}{v})' = \frac{u'v - uv'}{v^2}$$

$$(\frac{1}{u})' = -\frac{u'}{u^2} \qquad (\sqrt{u})' = \frac{u'}{2\sqrt{u}}$$

$$(e^u)' = u'e^u \qquad \left(\ln(|u|)\right)' = \frac{u'}{u}$$

Plus généralement,  $(u \circ v)' = v' \times u'(v)$ (u ne doit pas s'annuler lorsque elle apparaît en dénominateur.)

### Exemples

#### Dériver :

$$f_1(x) = 3x^2 - 5x + 7,$$
  $f_2(x) = e^{-4x+1},$   $f_3(x) = \frac{3x+1}{x-1},$   $f_4(x) = \ln(x^2 + 5x + 1).$ 

Parfois, on aura à étudier des fonctions qui dépendent de plusieurs variables, par exemple f(x, y)

Parfois, on aura à étudier des fonctions qui dépendent de plusieurs variables, par exemple f(x, y)

Si *f* est une fonction numérique de plusieurs variables, la fonction dérivée partielle de *f* par rapport à l'une d'elles s'obtient en dérivant l'expression de *f* par rapport à cette dernière et en considérant les autres comme des constantes.

Parfois, on aura à étudier des fonctions qui dépendent de plusieurs variables, par exemple f(x, y)

Si *f* est une fonction numérique de plusieurs variables, la fonction dérivée partielle de *f* par rapport à l'une d'elles s'obtient en dérivant l'expression de *f* par rapport à cette dernière et en considérant les autres comme des constantes.

<u>Notations</u>:  $\frac{\partial f}{\partial x}$  désignera la dérivée de f par rapport à x.

Parfois, on aura à étudier des fonctions qui dépendent de plusieurs variables, par exemple f(x, y)

Si f est une fonction numérique de plusieurs variables, la fonction dérivée partielle de f par rapport à l'une d'elles s'obtient en dérivant l'expression de f par rapport à cette dernière et en considérant les autres comme des constantes.

<u>Notations</u>:  $\frac{\partial f}{\partial x}$  désignera la dérivée de f par rapport à x. De même,  $\frac{\partial f}{\partial y}$ , désignera era la dérivée de f par rapport à y.

Parfois, on aura à étudier des fonctions qui dépendent de plusieurs variables, par exemple f(x, y)

Si f est une fonction numérique de plusieurs variables, la fonction dérivée partielle de f par rapport à l'une d'elles s'obtient en dérivant l'expression de f par rapport à cette dernière et en considérant les autres comme des constantes.

<u>Notations</u>:  $\frac{\partial f}{\partial x}$  désignera la dérivée de f par rapport à x. De même,  $\frac{\partial f}{\partial y}$ , désignera era la dérivée de f par rapport à y.

Exemple : Soit  $f(x, y) = x^2y - 3y + 5x + 1$ .

Parfois, on aura à étudier des fonctions qui dépendent de plusieurs variables, par exemple f(x, y)

Si f est une fonction numérique de plusieurs variables, la fonction dérivée partielle de f par rapport à l'une d'elles s'obtient en dérivant l'expression de f par rapport à cette dernière et en considérant les autres comme des constantes.

<u>Notations</u>:  $\frac{\partial f}{\partial x}$  désignera la dérivée de f par rapport à x. De même,  $\frac{\partial f}{\partial y}$ , désignera era la dérivée de f par rapport à y.

Exemple : Soit  $f(x, y) = x^2y - 3y + 5x + 1$ . On a :

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 2xy + 5$$
 et  $\frac{\partial f}{\partial y} = x^2 - 3$ .

- Notion de dérivée
  - Construction de la fonction dérivée
  - Techniques de calcul de la dérivée

- 2 Intégration
  - Notion de primitive
  - Intégrales



Soit f une fonction de  $[a;b] \to \mathbb{R}$ , on vient de fabriquer une nouvelle fonction, notée f':

Soit f une fonction de  $[a;b] \to \mathbb{R}$ , on vient de fabriquer une nouvelle fonction, notée f':

$$f \longmapsto f'$$

Soit f une fonction de  $[a;b] \to \mathbb{R}$ , on vient de fabriquer une nouvelle fonction, notée f':

$$f \longmapsto f'$$

On examine un "chemin" de retour...

Soit f une fonction de  $[a;b] \to \mathbb{R}$ , on vient de fabriquer une nouvelle fonction, notée f':

$$\begin{array}{ccc} f & \longmapsto & f' \\ & \swarrow & g \end{array}$$

On examine un "chemin" de retour...

Plus précisémment, soit g une fonction,

Soit f une fonction de  $[a;b] \to \mathbb{R}$ , on vient de fabriquer une nouvelle fonction, notée f':

$$\begin{array}{ccc} f & \longmapsto & f' \\ ? & \triangleright & g \end{array}$$

On examine un "chemin" de retour...

Plus précisémment, soit g une fonction, existe t'il une fonction G telle que :

$$G'=g$$
?

Soit f une fonction de  $[a;b] \to \mathbb{R}$ , on vient de fabriquer une nouvelle fonction, notée f':

$$\begin{array}{ccc}
f & \longmapsto & f' \\
? & \swarrow & g \\
G & \longmapsto & G' = g
\end{array}$$

On examine un "chemin" de retour...

Plus précisémment, soit g une fonction, existe t'il une fonction G telle que :

$$G'=g$$
?

## primitive

#### Définition:

Une telle fonction G s'appelle UNE primitive de g.

## primitive

#### Définition:

Une telle fonction G s'appelle UNE primitive de g.

• Il y a une infinité de primitives d'une fonction g, puisque (G+c)'=g où c est une constante.

### primitive

#### Définition:

Une telle fonction G s'appelle UNE primitive de g.

- Il y a une infinité de primitives d'une fonction g, puisque (G+c)'=g où c est une constante.
- On notera momentanément : G = Primitive(g) pour un représentant des primitives de g.

#### Mêmes attentes :

- (i) Comprendre l'interprétation, le "sens physique" de la fonction *G*.
- (ii) Connaître la "technique" de fabrication de G, à partir de g.

#### Mêmes attentes :

- (i) Comprendre l'interprétation, le "sens physique" de la fonction *G*.
- (ii) Connaître la "technique" de fabrication de G, à partir de g.

→ Lire le tableau des dérivées à l'envers!

→ Lire le tableau des dérivées à l'envers! Exemples : trouver une primitive des fonctions suivantes,

$$f_1(x) = x, \quad f_2(x) = x^3, \quad f_3(x) = \frac{1}{\sqrt{x}},$$
  $f_4(x) = e^{5x}, \quad f_5(x) = \frac{1}{x}, \quad f_6(x) = 5x + 2.$ 

On developpera à la fin du cours deux outils pour trouver une primitive,

On developpera à la fin du cours deux outils pour trouver une primitive, qui sont les analogues des formules suivantes sur les dérivée :

$$(uv)'=u'v+uv',$$

et

$$(fou)' = u' \times f'(u).$$

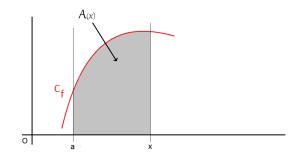
On developpera à la fin du cours deux outils pour trouver une primitive, qui sont les analogues des formules suivantes sur les dérivée :

$$(uv)'=u'v+uv',$$

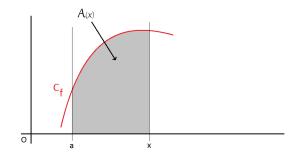
et

$$(fou)' = u' \times f'(u).$$

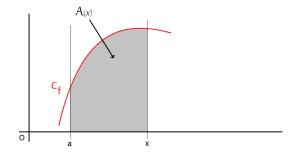
La première correspond à l'IPP et la deuxième à la formule du changement de variable.



Soit f une fonction définie sur un intervalle de  $\mathbb{R}$ , supposée positive et soit  $\mathcal{A}(x)$  l'aire sous la courbe de f, délimitée entre a, x et (Ox).



Soit f une fonction définie sur un intervalle de  $\mathbb{R}$ , supposée positive et soit  $\mathcal{A}(x)$  l'aire sous la courbe de f, délimitée entre a, x et (Ox).



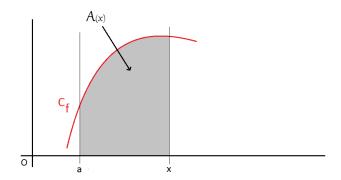
On cherche à estimer A(x) pour différents x. On peut déjà noter que A(a) = 0.

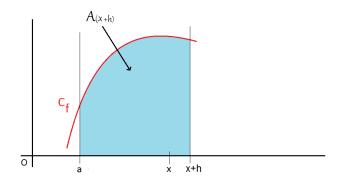
Déterminons la dérivée de la fonction A.

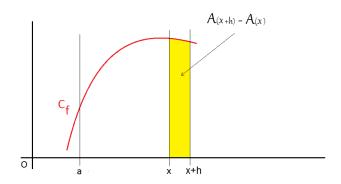
Déterminons la dérivée de la fonction A.

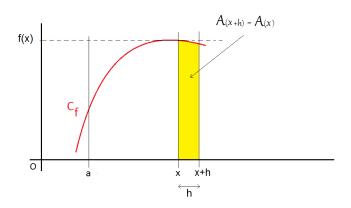
 $\rightarrow$  Faute d'expression de  $\mathcal{A}(x)$  en fonction de x, on revient au taux de variation. On étudie

$$\frac{\mathcal{A}(x+h) - \mathcal{A}(x)}{h} \quad \text{pour } h \text{ petit.}$$









Ainsi, on peut prouver que :

$$\lim_{h\to 0} \frac{\mathcal{A}(x+h) - \mathcal{A}(x)}{h} = f(x)$$

Donc,

$$A' = f$$
,

*ie* :  $\mathcal{A}$  est une primitive de f.

Ainsi, on peut prouver que :

$$\lim_{h\to 0} \frac{\mathcal{A}(x+h) - \mathcal{A}(x)}{h} = f(x)$$

Donc,

$$A'=f$$
,

ie: A est une primitive de f.

Or A(a) = 0, donc A est la primitive de f qui s'annule en a.

Ainsi, on peut prouver que :

$$\lim_{h\to 0} \frac{\mathcal{A}(x+h) - \mathcal{A}(x)}{h} = f(x)$$

Donc,

$$\mathcal{A}'=f$$
,

ie: A est une primitive de f.

Or A(a) = 0, donc A est la primitive de f qui s'annule en a.

$$\rightarrow$$
 Notation :  $A(x) = \int_a^x f(t) dt$ .

### Conséquences |

On a :

$$\int_{a}^{b} f(t) dt = [A]_{a}^{b}$$
$$= A(b) - A(a).$$

#### Conséquences

On a :

$$\int_{a}^{b} f(t) dt = [A]_{a}^{b}$$
$$= A(b) - A(a).$$

 On peut étendre cette définition à des fonctions non positives. On compte alors l'aire algébrique.

### Quelques propriétés

Relation de Chasles :

$$\int_a^c f(t) dt = \int_a^b f(t) dt + \int_b^c f(t) dt.$$

### Quelques propriétés

Relation de Chasles :

$$\int_a^c f(t) \ dt = \int_a^b f(t) \ dt + \int_b^c f(t) \ dt.$$

• Linéarité : pour tout  $\lambda$  réel et pour toutes fonctions f et g,

$$\int_a^b \lambda f(t) + g(t) \ dt = \lambda \int_a^b f(t) + \int_a^b g(t) \ dt.$$

### Quelques propriétés

Relation de Chasles :

$$\int_a^c f(t) \ dt = \int_a^b f(t) \ dt + \int_b^c f(t) \ dt.$$

• Linéarité : pour tout  $\lambda$  réel et pour toutes fonctions f et g,

$$\int_a^b \lambda f(t) + g(t) \ dt = \lambda \int_a^b f(t) + \int_a^b g(t) \ dt.$$

 Croissance : pour toutes fonctions f, g et pour tous nombres a ≤ b, on a :

$$\Big(\forall x \in [a;b], \quad f(x) \leqslant g(x)\Big) \ \ \Rightarrow \ \ \int_a^b f(t) \ dt \leqslant \int_a^b g(t) \ dt.$$

#### Exemples

#### Calculer:

$$\begin{split} I_1 &= \int_1^2 t \ dt, \qquad I_2 = \int_0^4 \ 5 \ dt, \qquad I_3 = \int_0^2 e^{3x} \ dx, \\ I_4 &= \int_{-1}^1 x^4 + 6x^5 \ dx, \qquad I_5 = \int_2^6 \ \frac{1}{x} \ dx, \qquad I_6 = \int_1^{+\infty} \frac{1}{x^2} \ dx. \end{split}$$

## Quelques méthodes pour calculer des intégrales

## Quelques méthodes pour calculer des intégrales

Intégration par parties (IPP)

## Quelques méthodes pour calculer des intégrales

- Intégration par parties (IPP)
- Formule du changement de variable.

Soit *u*, *v* deux fonctions dérivables.

Soit *u*, *v* deux fonctions dérivables.

• On sait que (uv)' = u'v + uv'.

Soit *u*, *v* deux fonctions dérivables.

- On sait que (uv)' = u'v + uv'.
- Cette formule intégrée donne

$$Primitive(u'v) = uv - Primitive(uv').$$

Soit *u*, *v* deux fonctions dérivables.

- On sait que (uv)' = u'v + uv'.
- Cette formule intégrée donne

$$Primitive(u'v) = uv - Primitive(uv').$$

Et on a également :

$$\int_a^b u'v = [uv]_a^b - \int_a^b uv'$$

Soit *u*, *v* deux fonctions dérivables.

- On sait que (uv)' = u'v + uv'.
- Cette formule intégrée donne

$$Primitive(u'v) = uv - Primitive(uv').$$

Et on a également :

$$\int_a^b u'v = [uv]_a^b - \int_a^b uv'$$

Soit *u*, *v* deux fonctions dérivables.

- On sait que (uv)' = u'v + uv'.
- Cette formule intégrée donne

$$Primitive(u'v) = uv - Primitive(uv').$$

Et on a également :

$$\int_a^b u'v = [uv]_a^b - \int_a^b uv'$$

Ainsi, primitiver u'v revient à primitiver uv', qui est parfois plus facile...

Calculer  $\int_1^2 t \ln(t) dt$ .

Calculer  $\int_1^2 t \ln(t) dt$ . On pose,

$$\begin{cases} u'(t) = t & donc & u(t) = t^2/2 \\ v(t) = \ln(t) & donc & v'(t) = 1/t \end{cases}$$

Calculer  $\int_1^2 t \ln(t) dt$ . On pose,

$$\begin{cases} u'(t) = t & donc & u(t) = t^2/2 \\ v(t) = \ln(t) & donc & v'(t) = 1/t \end{cases}$$

On applique la formule :  $\int_a^b u'v = [uv]_a^b - \int_a^b uv'$ .

Calculer  $\int_1^2 t \ln(t) dt$ . On pose,

$$\begin{cases} u'(t) = t & donc & u(t) = t^2/2 \\ v(t) = \ln(t) & donc & v'(t) = 1/t \end{cases}$$

On applique la formule :  $\int_a^b u'v = [uv]_a^b - \int_a^b uv'$ . On obtient,

$$\int_{1}^{2} t \ln(t) dt = \left[\frac{t^{2}}{2} \ln(t)\right]_{1}^{2} - \int_{1}^{2} \frac{t^{2}}{2} \times \frac{1}{t} dt$$

Calculer  $\int_{1}^{2} t \ln(t) dt$ . On pose,

$$\begin{cases} u'(t) = t & donc & u(t) = t^2/2 \\ v(t) = \ln(t) & donc & v'(t) = 1/t \end{cases}$$

On applique la formule :  $\int_a^b u'v = [uv]_a^b - \int_a^b uv'$ . On obtient,

$$\int_{1}^{2} t \ln(t) dt = \left[\frac{t^{2}}{2} \ln(t)\right]_{1}^{2} - \int_{1}^{2} \frac{t^{2}}{2} \times \frac{1}{t} dt$$

Puis,

$$\int_{1}^{2} t \ln(t) dt = 2 \ln(2) - \left[\frac{t^{2}}{4}\right]_{1}^{2}$$
$$= 2 \ln(2) - (1 - 1/4) = 2 \ln(2) - 3/4.$$

#### Proposition (Version1)

Soit f une fonction numérique continue, et  $\varphi$  une fonction de classe  $C^1$  (c'est-à-dire dérivable et dont la dérivée est continue) sur un intervalle [a,b] et dont l'image est contenue dans le domaine de définition de f. Alors, on a:

$$\int_{a}^{b} f(\varphi(t))\varphi'(t) dt = \int_{\varphi(a)}^{\varphi(b)} f(x) dx.$$

#### Proposition (Version1)

Soit f une fonction numérique continue, et  $\varphi$  une fonction de classe  $C^1$  (c'est-à-dire dérivable et dont la dérivée est continue) sur un intervalle [a,b] et dont l'image est contenue dans le domaine de définition de f. Alors, on a:

$$\int_{a}^{b} f(\varphi(t))\varphi'(t) dt = \int_{\varphi(a)}^{\varphi(b)} f(x) dx.$$

#### Remarques:

• De la gauche vers la droite, on dit formellement que l'on pose  $x = \varphi(t)$  et on a  $dx = \varphi'(t)dt$ .

#### Proposition (Version1)

Soit f une fonction numérique continue, et  $\varphi$  une fonction de classe  $C^1$  (c'est-à-dire dérivable et dont la dérivée est continue) sur un intervalle [a,b] et dont l'image est contenue dans le domaine de définition de f. Alors, on a:

$$\int_{a}^{b} f(\varphi(t))\varphi'(t) dt = \int_{\varphi(a)}^{\varphi(b)} f(x) dx.$$

#### Remarques:

- De la gauche vers la droite, on dit formellement que l'on pose  $x = \varphi(t)$  et on a  $dx = \varphi'(t)dt$ .
- Si on applique la formule de la droite vers la gauche,  $\int_{\alpha}^{\beta} f(x) \ dx = \dots$  choisir une fonction  $\varphi$  telle que  $\varphi'$  ne s'annule pas. ( $C^1$  difféomorphisme)

#### Proposition (Version 2)

Soit f une fonction numérique continue, et  $\varphi$  une fonction de classe  $C^1$  bijective (  $C^1$  difféomorphisme) dont l'image contient  $[\alpha; \beta]$ . Alors, on a :

$$\int_{\alpha}^{\beta} f(x) \ dx = \int_{\phi^{-1}(\alpha)}^{\phi^{-1}(\beta)} f(\varphi(t)) \varphi'(t) \ dt.$$

#### Proposition (Version 2)

Soit f une fonction numérique continue, et  $\varphi$  une fonction de classe  $C^1$  bijective (  $C^1$  difféomorphisme) dont l'image contient  $[\alpha; \beta]$ . Alors, on a :

$$\int_{\alpha}^{\beta} f(x) \ dx = \int_{\phi^{-1}(\alpha)}^{\phi^{-1}(\beta)} f(\varphi(t)) \varphi'(t) \ dt.$$

**Remarques :** Cas particuluier,  $\varphi$  strictement monotone.

Calculer à l'aide d'un changement de variable  $\int_0^1 te^{t^2} dt$ .

Calculer à l'aide d'un changement de variable  $\int_0^1 te^{t^2} dt$ . On pose  $x = t^2$ , formellement "dx = 2t dt".

Calculer à l'aide d'un changement de variable  $\int_0^1 te^{t^2} dt$ . On pose  $x = t^2$ , formellement "dx = 2t dt". (On remplace donc, le "dt" par " $\frac{dx}{2t}$ ".)

$$\int_0^1 t e^{t^2} dt = \frac{1}{2} \int_0^1 e^{t^2} 2t dt = \frac{1}{2} \int_{0^2}^{1^2} e^x dx = \frac{1}{2} [e^x]_0^1 = \frac{e-1}{2}.$$

Rappel de la formule :  $\int_a^b f(\varphi(t))\varphi'(t) dt = \int_{\varphi(a)}^{\varphi(b)} f(x) dx$ .